



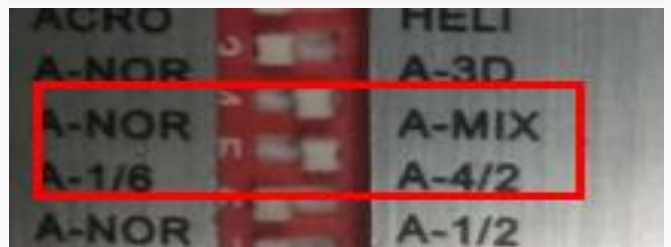
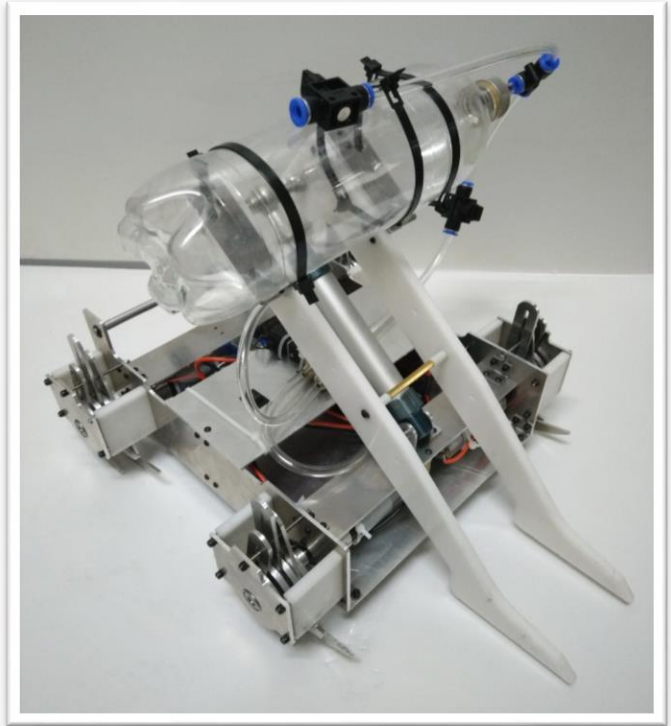
船足机器人

机器人的运动由遥控器的2通道和4通道混合控制：

- ◆车底盘四个电机，左右两排电机分别并联在一起，即保证左(右)两个电机能始终保持同转速同方向。
- ◆电机驱动器的两路信号端口分别与接收机2、4通道相连。
- ◆遥控器发射机设置2、4通道混控。把A-MIX和A-4/2选择开关向上拨，打开2通道和4通道混控。其余开关不用上拨。

机器人的电铲由第6通道控制：

- ◆电铲电机接入电机驱动器的任意一路。
- ◆该路电机驱动接收信号线与接收机的6通道相连。



功能介绍



一、铲翻攻击

采用电动铲机构，通过遥控控制电动铲，将敌方机器人铲翻，使其失去运动能力。

二、无限生命

在ROBOTAC大赛中，船足机器人具有无限生命，可以持续攻击敌方机器人，不会死亡。

