



## 独臂攻击机器人

机器人的运动由遥控器的2通道和4通道混合控制：

- ◆电机驱动器的两路信号端口分别与接收机2、4通道相连。
- ◆遥控器发射机设置2、4通道混控。把A-MIX和A-4/2选择开关向上拨，打开2通道和4通道混控。其余开关不用上拨。

机器人的独臂由第1通道和第6通道控制：

- ◆机械手的两个动力电机分别接到电机驱动的两个输出端。
- ◆电机驱动的两个信号线分别与飞控接收机的1通道和6通道连接。



## 功能介绍



### 一、正面攻击

采用高转矩电机，可与敌方机器人进行正面撞击进攻。

### 二、定点攻击

采用三自由度机械臂，通过遥控控制，可对任意高度的目标（尤其是堡垒和生命柱）进行攻击。

### 三、翻越障碍

采用四轮驱动，具备翻越障碍功能，尤其是可以攀爬高地，并对堡垒展开攻击。

